

EMag chap. 8 ARBS - Induct

1.1. Dép ARBS

→ un expte mécanique pour commencer = chute libre ressort

https://www.youtube.com/watch?v=6l_gEp7Q1h8

* Extrémité basse du ressort ne se met en mouvement que lorsqu'elle "reçoit l'information", i.e. pd elle est atteinte par l'onde de compression.

* Idem pour un stylo tenu verticalement et lâché, MAIS
→ matériau bcp ⊕ raide
⇒ déform^o invisible à l'œil
et onde se propage bcp vite ($\sim 5000 \text{ m/s}$)

Cas du stylo : on peut **négliger la durée de propagat^o**
de l'onde devant **la durée de chute libre du stylo**

→ En EM^{is} : dans les circuits élec^{is} par expte
ARBS : une modif^o en un pt du circuit se répercute
instantanément partout.

$$T_{\text{propag}} \ll T_{\text{caractéristique}}$$

période T d'un
réf. sinus p.e.

la même chose en mètres :

$\lambda \gg$ taille L
du circuit

$$\lambda = \frac{c}{f}, \quad f_{\text{ém}} = \frac{c}{\lambda} = \frac{3 \cdot 10^8}{1}$$

$$f \ll 300 \text{ MHz}$$

Ré : adaptable à une "situation EM^{is}" qq.

$$1.2. \quad \text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \approx 0$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \left(\vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right)$$

Ordres de grandeur : T, L, E, B, j

$$R_f : \mu_0 \epsilon_0 = \frac{1}{c^2}$$

(cf. chap. 8 EM vide)

$$\frac{\| \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \|}{\| \text{rot } \vec{B} \|} \sim \frac{c^2 \frac{E}{T}}{B/L} = \frac{E}{B} \frac{L}{c^2 T}$$

Or M Faraday :

$$\frac{E}{L} \sim \frac{B}{T} \Rightarrow E = \frac{BL}{T}$$

$$\sim \frac{L^2}{c^2 T^2} \quad \text{Or } \frac{L}{c} = \tau_{\text{propag}}$$

$$\sim \left(\frac{\tau_{\text{propag}}}{T} \right)^2 \ll 1 \text{ dans ARBS.}$$

CLC : dans l'ARBS, le terme $\epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ est négligeable.

2.1. Exemple simple d'une spire fermée ou quasi-fermée

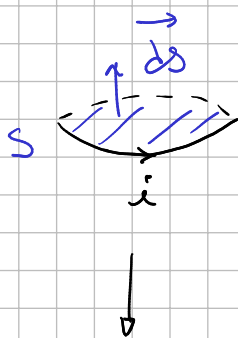
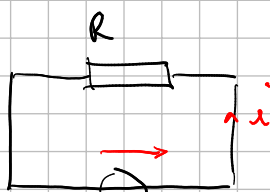
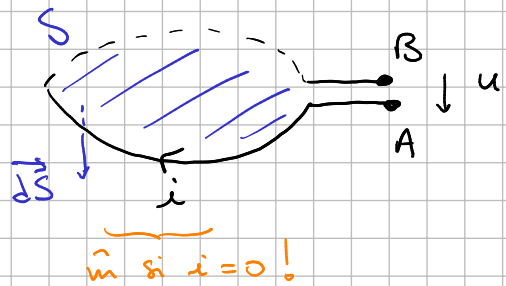


schéma équivalent



$$e = - \frac{d\phi}{dt}$$

NB: S peut être la surface qui s'appuie sur le circuit



sch. équivalent



$$e = - \frac{d\phi}{dt}$$

$$u = R_{(AB)} i - e_{(AB)}$$

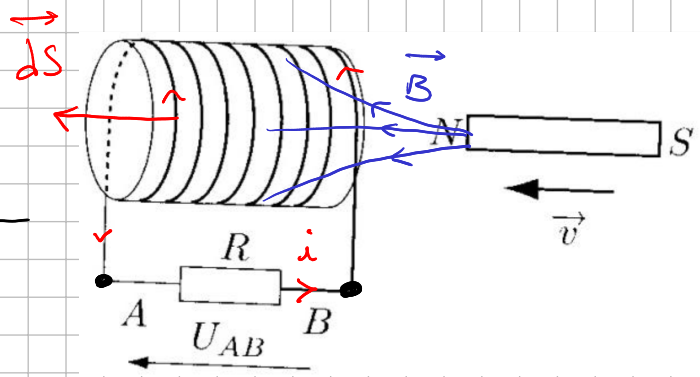
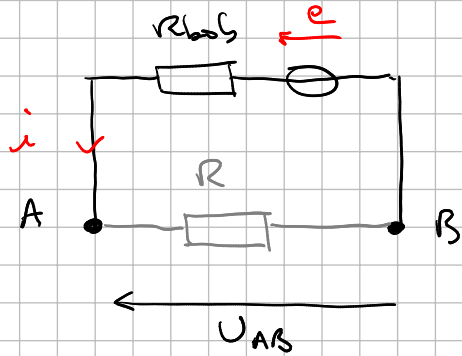
$\vec{dS} \odot$
(vue de dessus)

$\vec{dS} \otimes$
(vue de dessus)

R_f : Attention, certaines situations ne peuvent pas être traitées avec cette version de la loi de Faraday

Exo bobine / aimant :

schéma équivalent



$$e = - \frac{d\phi_{bob}}{dt} \quad \text{avec } \phi_{bob} = N \phi_{spire}$$

$$\text{et } \phi_{spire} = \iint_{S_{spire}} \vec{B} \cdot d\vec{S} > 0 \quad \text{car } \vec{B} \approx \hat{u} \text{ sens que } d\vec{S}$$

qd aimant approche,

$\|\vec{B}\|$ au niveau des spires $\uparrow \Rightarrow \phi_{spire} \uparrow$

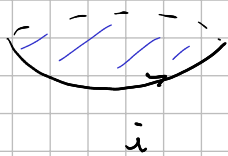
$$\Rightarrow \frac{d\phi_{bob}}{dt} > 0 \Rightarrow e < 0$$

Or c'est la fem e qui provoque le courant i : la fem joue rôle d'une source de tension
Donc $i < 0$, donc $U_{AB} < 0$.

ou : loi mailles $e = (R_{bob} + R) i = (R_{bob} + R) \frac{U_{AB}}{R}$

2.5. circuit fixe

plongé dans } $\vec{B}(t)$



Soit contour fermé (Γ) confondu avec le circuit, orienté dans un sens quelconque.
Soit S surface qui s'appuie sur (Γ) et $d\vec{S}$ orientée avec main droite.

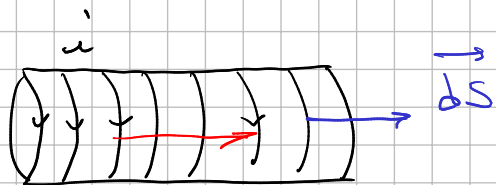
MFaraday : $\text{rot } \vec{E} = - \frac{d\vec{B}}{dt}$

$$\iint_S \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{S} = \iint_S - \frac{d\vec{B}}{dt} \cdot d\vec{S} = - \frac{d\phi}{dt}$$

$$\oint_{(\Gamma)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$e = \oint_{(\Gamma)} \vec{E} \cdot d\vec{l} \neq 0!$$

3.3.



i : "i propre"

$\Phi_{\text{propre}} \text{ prop}^{\text{el}} \text{ à } i_{\text{propre}}$

Cette loi de proportionnalité définit le coeff. d'ind. propre

⚠ L est indpt de Φ_{propre} et i_{propre}

L d'pd de la géométrie du bobinage

Ref : Compte-tenue des orientations, \vec{B}_{propre} est de m^{ême} sens que $d\vec{S}$
donc $L \geq 0$.

On retrouvera ce résultat avec l'aj (pour géométrie qq)

→ Exemple solénoïde = N spires, longueur l
sect^o S.

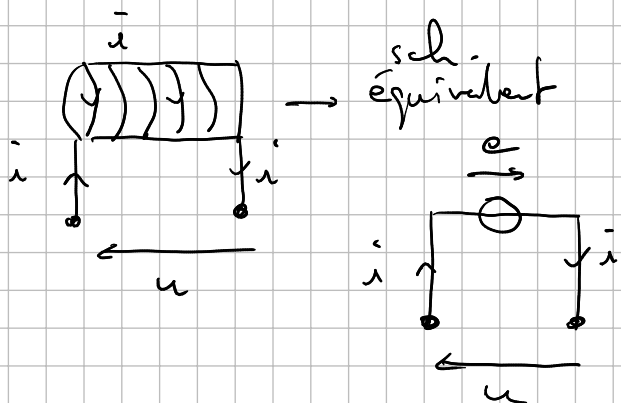
Avec hyp. solénoïde ∞ (i.e. $L^2 \gg S$), $\vec{B} = \mu_0 \frac{N}{l} i \vec{u}_z$

Or $\Phi_{\text{bob}} = N \Phi_{\text{spire}}$ et $\Phi_{\text{spire}} = \iint_{\text{sect} S} \vec{B} \cdot d\vec{S}$

d'où $\Phi_{\text{bob}} = \mu_0 \frac{N^2}{l} i S$ $= \iint_S \mu_0 \frac{N}{l} i \vec{u}_z \cdot d\vec{S} \vec{u}_z$

CIC : $L = \mu_0 \frac{N^2}{l} S$

→ dériv^o de " $u = L \frac{di}{dt}$ " pour bobinage isolé

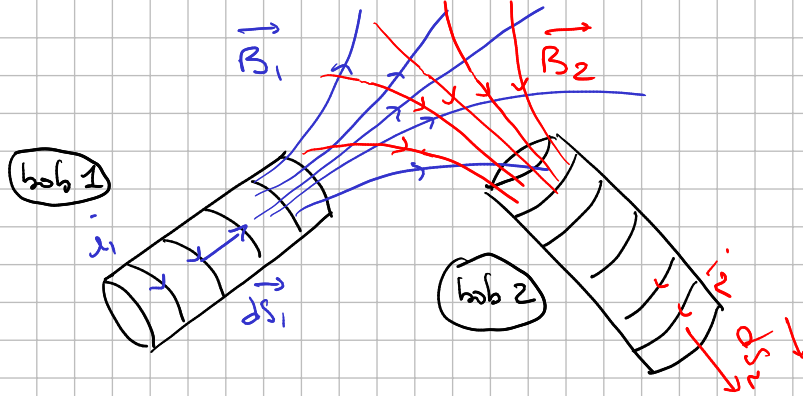


Loi maille = $u = -e = \frac{d\Phi_{\text{bob}}}{dt}$

$u = L \frac{di}{dt}$

Faraday

3.4.



$$\Phi_{1 \rightarrow 2} \text{ prop. } \propto i_1$$

$$\Phi_{2 \rightarrow 1} \text{ prop. } \propto i_2$$

def. de $M_{1 \rightarrow 2}$ et $M_{2 \rightarrow 1}$ } égaux "M"

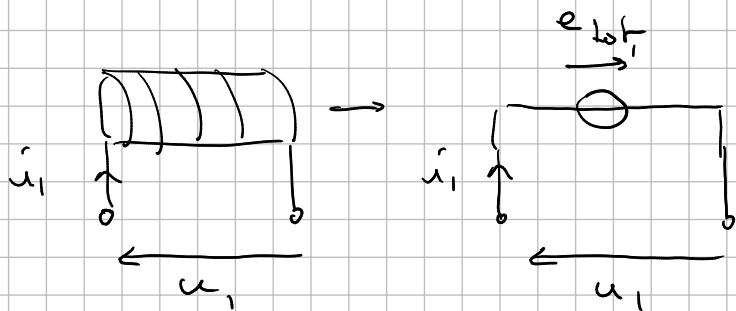
⚠ M indpt de i_1 et i_2 (et des flux)

M dpt des géométries des bobinages et de leur orientat° relative

→ Considérons bobine 1 : $\Phi_{\text{tot}} = \Phi_{\text{prop}} + \Phi_{2 \rightarrow 1}$
 $\text{dans 1} = L_1 i_1 + M i_2$

Idem pour bobine 2 : $\Phi_2 = L_2 i_2 + M i_1$

→ schéma équivalent bobine 1 :

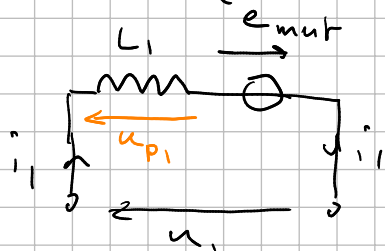


$$e_{\text{tot}} = - \frac{d\Phi_{\text{tot}}}{dt}$$

$$= - L_1 \frac{di_1}{dt} - M \frac{di_2}{dt}$$

Rq : on pourra trouver aussi (liver, énoncé concourus) :

sch. équival :

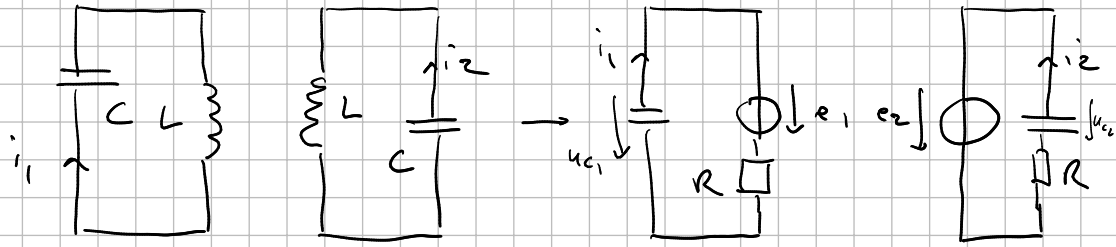


$$e_{\text{mut}} = - \frac{d\Phi_{2 \rightarrow 1}}{dt}$$

$$= - M \frac{di_2}{dt}$$

$$u_{p1} = L_1 \frac{di_1}{dt}$$

→ Exercice :



Loi maillet = $e_1 = R i_1 + u_{C1}$
 $\frac{de_1}{dt} = R \frac{di_1}{dt} + \frac{i_1}{C}$

idem : $\frac{de_2}{dt} = R \frac{di_2}{dt} + \frac{i_2}{C}$

avec $\left\{ \begin{aligned} e_1 &= - \frac{d\Phi_1}{dt} = -L \frac{di_1}{dt} - M \frac{di_2}{dt} \\ e_2 &= -L \frac{di_2}{dt} - M \frac{di_1}{dt} \end{aligned} \right.$

Ediff complexes...
 il faut $i_2(t)$
 pour trouver $i_1(t)$
 et inversement...

d'où $\left\{ \begin{aligned} L \frac{d^2 i_1}{dt^2} + M \frac{d^2 i_2}{dt^2} + R \frac{di_1}{dt} + \frac{i_1}{C} &= 0 \\ \text{idem : } L \frac{d^2 i_2}{dt^2} + M \frac{d^2 i_1}{dt^2} + R \frac{di_2}{dt} + \frac{i_2}{C} &= 0 \end{aligned} \right.$

Somme m.a.m : $(L+M) \frac{d^2 s}{dt^2} + R \frac{ds}{dt} + \frac{s}{C} = 0$

$$\boxed{\frac{d^2 s}{dt^2} + \frac{R}{L+M} \frac{ds}{dt} + \frac{1}{(L+M)C} s = 0}$$

avec $s = i_1 + i_2$

diff - m.a.m. = $\boxed{\frac{d^2 D}{dt^2} + \frac{R}{L-M} \frac{dD}{dt} + \frac{1}{(L-M)C} D = 0}$

avec $D = i_1 - i_2$

NB = on verra que $L \geq M$.

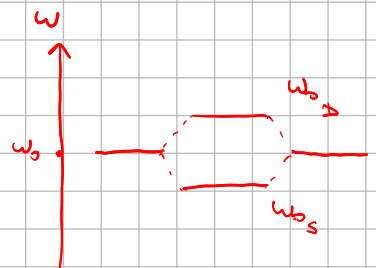
En négligeant R : $\ddot{s} + \omega_s^2 s = 0$ et $\ddot{D} + \omega_D^2 D = 0$

avec $\left\{ \begin{aligned} \omega_s^2 &= \frac{1}{\frac{1}{\omega_0^2} + \frac{1}{\delta \omega^2}} \\ \omega_D^2 &= \frac{1}{\frac{1}{\omega_0^2} - \frac{1}{\delta \omega^2}} \end{aligned} \right. \left\{ \begin{aligned} s(t) &= S_0 \cos(\omega_s t + \phi_s) \\ D(t) &= D_0 \cos(\omega_D t + \phi_D) \end{aligned} \right.$

$\left\{ \begin{aligned} i_1(t) &= \frac{s+D}{2} = \dots \\ i_2(t) &= \frac{s-D}{2} = \dots \end{aligned} \right.$

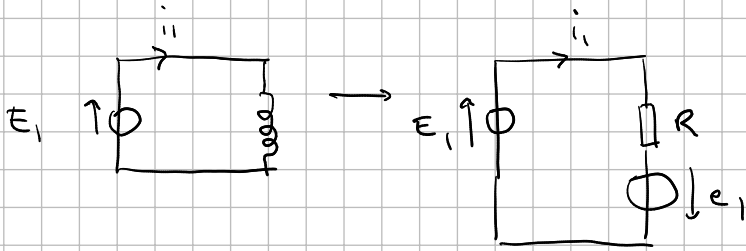
$\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$

$\delta \omega^2 = \frac{1}{MC}$



NB : Intérêt des coeff. d'inductance = travailler avec les flux magnétiques SANS calculer des intégrales.

3.5.



loi mailles :

$$E_1 = R i_1 - e_1$$

$$\rightarrow E_1 i_1 = R i_1^2 - e_1 i_1$$

$$e_1 i_1 = - \frac{d\Phi_1}{dt} \times i_1 = - L \frac{di_1}{dt} \times i_1 = - \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L i_1^2 \right)$$

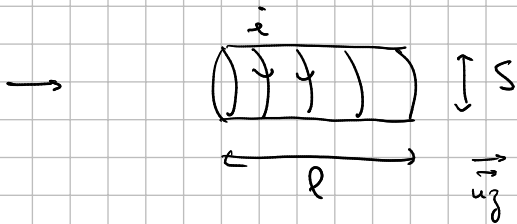
d'où

$$E_1 i_1 = R i_1^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L i_1^2 \right)$$

Pfournie par alim

Preuve par R et dissipée par R seule

Preuve par bobine et qui fait varier le stock $\frac{1}{2} L i_1^2$



$$\vec{B} = \mu_0 \frac{N}{l} i \vec{u}_y$$

$$E_{mag} = \int \frac{B^2}{2\mu_0} d\tau = \mu_0 \frac{N^2}{2l^2} i^2 S l$$

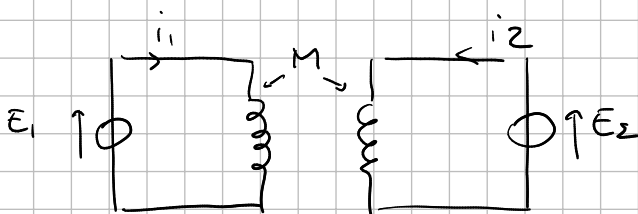
\exists champ ≥ 0

Or $L = \mu_0 \frac{N^2}{l} S$

donc $E_{mag} = \frac{1}{2} L i^2$
 $\geq 0 \Rightarrow L \geq 0$

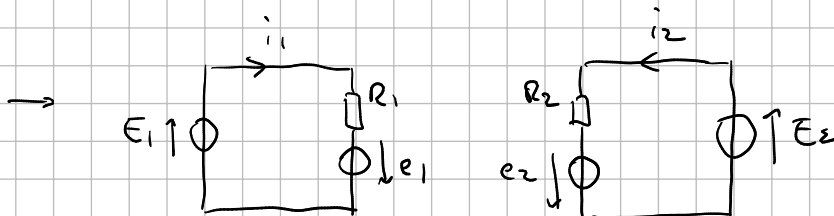
CICD = énergie stockée "par bobine" s'identifie à celle stockée par B.

3.6.



$$e_1 = -L_1 \frac{di_1}{dt} - M \frac{di_2}{dt}$$

$$e_2 = -L_2 \frac{di_2}{dt} - M \frac{di_1}{dt}$$



Les mailles pour "i1" et "i2" =

$$\begin{cases} E_1 i_1 = R_1 i_1^2 + i_1 \left(L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} \right) \\ E_2 i_2 = R_2 i_2^2 + i_2 \left(L_2 \frac{di_2}{dt} + M \frac{di_1}{dt} \right) \end{cases}$$

Somme :

$$E_1 i_1 + E_2 i_2 = R_1 i_1^2 + R_2 i_2^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + M i_1 i_2 \right)$$

$$E_{mag} = \frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + M i_1 i_2$$

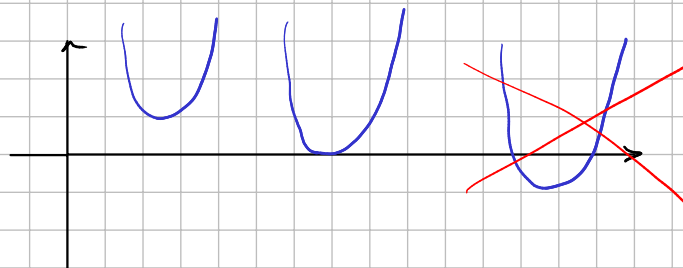
→ Or $E_{mag} = \int \int \int \frac{B^2}{2\mu_0} d\tau \geq 0$

\downarrow
var i_1, i_2
dur B

donc $\frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + M i_1 i_2 \geq 0 \quad \forall (i_1, i_2)$

Poseons $x = \frac{i_2}{i_1}$, on a $\frac{1}{2} L_2 x^2 + Mx + \frac{1}{2} L_1 \geq 0 \quad \forall x$

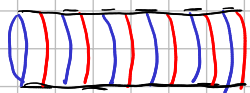
Graphique :



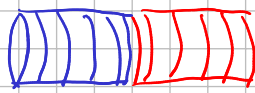
$\Delta \leq 0$

avec $\Delta = M^2 - 4 \times \frac{L_1 L_2}{4}$ d'où $M^2 \leq L_1 L_2$

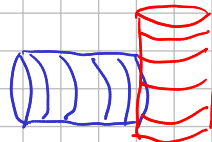
3.7.



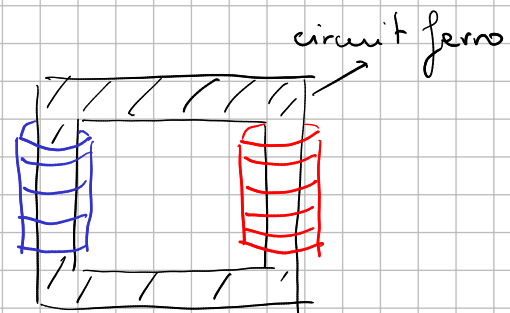
$M \sim L$



$M \sim \frac{L}{5}$



$M \sim \frac{L}{20}$



$M \sim 0,9 L$